

Ex 1 (4pts)

$$- A = \begin{pmatrix} 1 & i \\ i & 1 \end{pmatrix} \quad A^* = \begin{pmatrix} 1 & -i \\ -i & 1 \end{pmatrix}$$

$$AA^* = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} = A^*A \quad \text{donc } TT^* = T^*T$$

$T$  est normal

-  $T$  n'est pas auto-adjoint car  $A \neq A^*$

-  $T$  a donc une base orthonormée de vecteurs propres:

$$\det(A - xI) = (1-x)^2 + 1 = x^2 - 2x + 2$$

$$= (x - 1 - i)(x - 1 + i)$$

$$A \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = (1+i) \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} x + iy = x + ix \\ ix + y = y + iy \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow x = y$$

donc  $u_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  vecteur propre associé à  $1+i$

$$A \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = (1-i) \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} x + iy = x - ix \\ ix + y = y - iy \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow x = -y$$

donc  $u_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$  vecteur propre associé à  $1-i$

Lorsque  $T$  est un opérateur normal,  
deux vecteurs propres associés à des valeurs propres différentes  
sont toujours orthogonaux, il suffit donc de les normaliser:

$$B = \left\{ \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\} \text{ base orthonormée de } \mathbb{C}^2$$

telle que  $\mathcal{M}_B(T) = \begin{pmatrix} 1+i & 0 \\ 0 & 1-i \end{pmatrix}$

Ex 2 (3pts)

comme  $A$  est symétrique réelle, elle est diagonalisable dans  
une base orthonormale

$$A = U^{-1} \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix} U \quad \text{avec } {}^t U = U^{-1}$$

Si on choisit  $B = U^{-1} \begin{pmatrix} \sqrt[3]{\lambda_1} & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \sqrt[3]{\lambda_n} \end{pmatrix} U$ ,

on a bien  $B^3 = U^{-1} \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix} U = A$

et  $B$  symétrique :  ${}^t B = {}^t U \begin{pmatrix} \sqrt[3]{\lambda_1} & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \sqrt[3]{\lambda_n} \end{pmatrix} {}^t U^{-1}$   
 $= U^{-1} \begin{pmatrix} \sqrt[3]{\lambda_1} & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \sqrt[3]{\lambda_n} \end{pmatrix} U = B$

### Ex 3 (5 pts)

$\forall A, B, C \in V, \langle A | B+C \rangle = {}^t(A^* | B+C) = {}^t(A^* | B) + {}^t(A^* | C)$   
 $= \langle A | B \rangle + \langle A | C \rangle$

$\forall A, B \in V, \forall \lambda \in \mathbb{C}, \langle A | \lambda B \rangle = {}^t(A^* | \lambda B) = \lambda {}^t(A^* | B) = \lambda \langle A | B \rangle$

$\forall A, B \in V, \langle A | B \rangle = {}^t(A^* | B) = \sum_j \sum_i \overline{a_{ij}} b_{ij} = \sum_i \sum_j b_{ij} \overline{a_{ij}}$   
 $A = (a_{ij})_{i,j}$   
 $B = (b_{ij})_{i,j}$   
 $= \sum_i \sum_j \overline{b_{ij}} a_{ij} = {}^t(B^* | A) = \langle B | A \rangle$

$\forall A \in V, \langle A | A \rangle = 0 \Leftrightarrow {}^t(A^* | A) = 0$  et de plus  
 $\Leftrightarrow \sum_j \sum_i \overline{a_{ij}} a_{ij} = 0$   $\langle A | A \rangle = \sum_j \sum_i |a_{ij}|^2$   
 $A = (a_{ij})_{i,j}$   $\Leftrightarrow \sum_j \sum_i |a_{ij}|^2 = 0$   $\langle A | A \rangle \geq 0$   
 $\Leftrightarrow \forall i, j, a_{ij} = 0$   
 $\Leftrightarrow A = 0$

donc  $\langle A | B \rangle = {}^t(A^* | B)$  définit bien un produit scalaire sur  $V$

$\forall A, B \in V, \langle A | \pi B \rangle = {}^t(A^* | \pi B) = {}^t(A^* | (\pi^*)^* B)$   
 $= {}^t((\pi^* A)^* | B) = \langle \pi^* A | B \rangle$

donc  $(T_\pi)^* = T_{\pi^*}$

Si  $M$  auto-adjointe, alors  $(T_M)^* = T_{M^*} = T_M$   
 $T_M$  auto-adjoint

Si  $M$  unitaire, alors  $(T_M)^* = T_{M^*} = T_{M^{-1}}$

$$\text{Or } T_{M^{-1}} T_M = T_M T_{M^{-1}} = \text{Id}$$

donc  $T_M$  inversible et  $(T_M)^{-1} = T_{M^{-1}} = (T_M)^*$

$T_M$  unitaire

Si  $M$  normale, alors  $T_M (T_M)^* = T_M T_{M^*} = T_{M M^*} = T_{M^* M}$   
 $= T_{M^*} T_M = (T_M)^* T_M$

$T_M$  normal

Ex 4 (4 pts)

La matrice de Jordan de  $f$  est :

$$A = \begin{pmatrix} A_1 & 0 \\ 0 & A_2 \end{pmatrix} \text{ avec } P_{A_1} = (X-3)^4$$

$$P_A^{\min} = (X-3)^2$$

$$P_{A_2} = (X-5)^4$$

$$P_A^{\min} = (X-5)^2$$

On a deux possibilités pour  $A_1$  :

$$A_1 = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 \\ & 3 & 0 \\ 0 & & 3 \end{pmatrix} \text{ ou } A_1 = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 \\ & 3 & 0 \\ 0 & 3 & 3 \end{pmatrix}$$

et deux possibilités pour  $A_2$  :

$$A_2 = \begin{pmatrix} 5 & 1 & 0 \\ & 5 & 0 \\ 0 & & 5 \end{pmatrix} \text{ ou } A_2 = \begin{pmatrix} 5 & 1 & 0 \\ & 5 & 0 \\ 0 & 5 & 5 \end{pmatrix}$$

On a donc 4 possibilités pour  $A$  (on ne prend pas en compte l'inversion de  $A_1$  et  $A_2$ ) :

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 \\ & 3 & 0 \\ 0 & & 5 & 1 \\ & & & 5 \\ & & & & 5 \\ & & & & & 5 \end{pmatrix} \text{ ou } A = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 \\ & 3 & 0 \\ & & 3 & 3 \\ & & & 5 & 1 \\ 0 & & & & 5 & 1 \\ & & & & & 5 \end{pmatrix} \text{ ou } A = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 \\ & 3 & 0 \\ & & 3 & 3 \\ & & & 5 & 1 \\ 0 & & & & 5 & 1 \\ & & & & & 5 \end{pmatrix} \text{ ou } A = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 \\ & 3 & 0 \\ & & 3 & 3 \\ 0 & & & 5 & 1 \\ & & & & 5 & 1 \\ & & & & & 5 \end{pmatrix}$$

### Ex 5 (4 pts)

1) Si  $A = \mathcal{M}_{\mathcal{B}}(f)$  avec  $\mathcal{B} = \{e_1, \dots, e_n\}$

$$\text{alors } \begin{cases} f(e_1) = 0 \\ f(e_2) = e_1 \\ \vdots \\ f(e_n) = e_{n-1} \end{cases}$$

donc  $B = \mathcal{M}_{\mathcal{B}'}(f)$  avec  $\mathcal{B}' = \{e_n, \dots, e_1\}$

2) Si  $A_\lambda = \mathcal{M}_{\mathcal{B}}(f)$  avec  $\mathcal{B} = \{e_1, \dots, e_n\}$

$$\text{alors } \begin{cases} f(e_1) = \lambda e_1 \\ f(e_2) = \lambda e_1 + e_2 \\ \vdots \\ f(e_n) = \lambda e_n + e_{n-1} \end{cases} \quad \text{donc } B = \mathcal{M}_{\mathcal{B}'}(f) \text{ avec } \mathcal{B}' = \{e_n, \dots, e_1\}$$

3)  $\forall A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C}), A = P^{-1} \begin{pmatrix} J_1 & & \\ & \ddots & \\ & & J_k \end{pmatrix} P$  où chaque  $J_i$  est de la forme

$$J_i = \begin{pmatrix} \lambda_i & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_i \end{pmatrix}$$

D'après les questions précédentes,  $\forall i \in [1, k]$   $J_i = Q_i^{-1} \begin{pmatrix} \lambda_i & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_i \end{pmatrix} Q_i$

avec  $Q_i$  inversible

donc, si  $Q = \begin{pmatrix} Q_1 & & \\ & \ddots & \\ & & Q_k \end{pmatrix}$ ,  $\begin{pmatrix} J_1 & & \\ & \ddots & \\ & & J_k \end{pmatrix} = Q^{-1} \begin{pmatrix} {}^t J_1 & & \\ & \ddots & \\ & & {}^t J_k \end{pmatrix} Q$

Donc  $A = P^{-1} Q \begin{pmatrix} {}^t J_1 & & \\ & \ddots & \\ & & {}^t J_k \end{pmatrix} Q^{-1} P = (Q^{-1} P)^{-1} \begin{pmatrix} {}^t J_1 & & \\ & \ddots & \\ & & {}^t J_k \end{pmatrix} (Q^{-1} P)$

or  ${}^t A = {}^t P \begin{pmatrix} {}^t J_1 & & \\ & \ddots & \\ & & {}^t J_k \end{pmatrix} ({}^t P^{-1}) = {}^t P \begin{pmatrix} {}^t J_1 & & \\ & \ddots & \\ & & {}^t J_k \end{pmatrix} ({}^t P)^{-1}$

$A$  et  ${}^t A$  sont toutes deux similaires à  $\begin{pmatrix} {}^t J_1 & & \\ & \ddots & \\ & & {}^t J_k \end{pmatrix}$ ,

elles sont donc similaires.